PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

05-250007

(43) Date of publication of application: 28.09.1993

(51)Int.CI.

G05B 13/02

G05D 23/19

(21)Application number: 04-049655

(71)Applicant: SANYO ELECTRIC CO LTD

(22)Date of filing:

06.03.1992

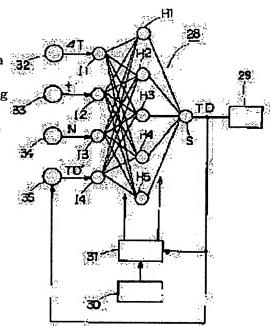
(72)Inventor: ITO HIROSHI

MORISHIMA MASAYUKI MORITO KATSUMI OKADA MASAFUMI

(54) CONTROLLER FOR EQUIPMENT

(57) Abstract:

PURPOSE: To improve the convenience of users by converging control data to an ideal value as speedily as possible in the case of controlling the operations of an equipment while using the control data of a control data generating means provided with a learning function. CONSTITUTION: This device is provided with a control data generating means 28 to input data ΔT , t1 and N for time and temperature or the like, to learn control data TD suitable for these data and to output the control data and control means 29 to control the operations of the equipment based on the control data TD from this control data generating means 28. Previous control data TD' are inputted to the control data generating means 28 together with the other data ΔT , t1 and N.



LEGAL STATUS

[Date of request for examination]

30.11.1998

[Date of sending the examiner's decision of rejection]

[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration]

[Date of final disposal for application]

[Patent number] 3296582 [Date of registration] 12.04.2002

[Number of appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of requesting appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of extinction of right]

Copyright (C); 1998,2003 Japan Patent Office

(19)日本国特許庁 (JP) (12) 公開特許公報 (A)

(11)特許出顧公開番号

特開平5-250007

(43)公開日 平成5年(1993)9月28日

(51) Int.Cl.5

識別記号 广内整理番号

FΙ

技術表示箇所

G 0 5 B 13/02

L 9131-3H

G 0 5 D 23/19

E 9132-3H

審査請求 未請求 請求項の数2(全 6 頁)

(21)出願番号

特願平4-49655

(22)出願日

平成4年(1992)3月6日

(71)出願人 000001889

三洋電機株式会社

大阪府守口市京阪本通2丁目18番地

(72)発明者 伊藤 博司

大阪府守口市京阪本通2丁目18番地 三洋

電機株式会社内

(72)発明者 森島 正行

大阪府守口市京阪本通2丁目18番地 三洋

電機株式会社内

(72)発明者 森戸 克美

大阪府守口市京阪本通2丁目18番地 三洋

電機株式会社内

(74)代理人 弁理士 西野 卓嗣

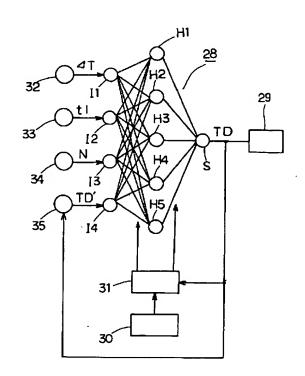
最終頁に続く

(54) 【発明の名称】 機器の制御装置

(57)【要約】

【目的】 学習機能を有する制御データ発生手段の制御 データを用いて機器の動作を制御するようにしたものに おいて、制御データをできるだけ速やかに理想の値に収 東させ、使用者の使い勝手を向上する。

【構成】 時間、温度等のデータムT, t1, Nを入力 すると共に、このデータに適した制御データTDを学習 し、出力する制御データ発生手段28と、この制御デー 夕発生手段28の制御データTDに基づいて機器の動作 を制御する制御手段29とを備え、制御データ発生手段 28には前の制御データTD が他のデータΔT, t 1, Nと一緒に入力されている。



1

【特許請求の範囲】

【請求項1】 時間、温度等のデータを入力すると共に、このデータに適した制御データを学習し、出力する制御データ発生手段と、この制御データ発生手段の制御データに基づいて機器の動作を制御する制御手段とを備え、制御データ発生手段は前の制御データが他のデータと一緒に入力されるように構成されていることを特徴とする機器の制御装置。

【請求項2】 バックプロパゲーション法を用いたニューラルネットを有し、時間、温度等のデータを入力すると共に、このデータに適した制御データを学習し、出力する制御データ発生手段と、この制御データ発生手段の制御データに基づいて機器の動作を制御する制御手段とを備え、制御データ発生手段は前の制御データが他のデータと一緒に入力されるように構成されていることを特徴とする機器の制御装置。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【産業上の利用分野】この発明は、空気調和機、温風暖 房機等の機器に利用され、制御データに基づいて機器の 動作を制御する制御手段を備えた機器の制御装置に関す る。

[0002]

【従来の技術】従来、この種の機器では、制御装置にマイクロコンピュータが用いられ、機器の動作を高精度に、かつ複雑に制御できるようになっている。しかしながら、機器の動作制御に使用される制御データは、予め機器の製造メーカーが設定したり、機器の使用者が任意に設定するものであるため、前者のものでは、使用者の使い勝手に合っていなかったり、後者のものでは、適度 30 に設定されない心配があるなどの問題があった。

[0003]

【発明が解決しようとする課題】そこで、例えば、特開 平2-158860号公報に記載されているような学習 機能を有するニューラルネットを制御データ発生手段として利用すれば、使用者の使い勝手にあった制御データを発生させることが可能である。しかしながら、ニューラルネットの学習にはパックプロパゲーション法が用いられているが、このパックプロパゲーション法は収束が 遅く、最小値に収束しないで、極小値に収束する心配が 40 あるなど、理想の制御データを発生できない心配があった。

【0004】この発明は上述した事実に鑑みてなされたものであり、学習機能を有する制御データ発生手段の制御データを用いて機器の動作を制御するようにしたものにおいて、制御データをできるだけ速やかに理想の値に収束させ、使用者の使い勝手を向上することを目的とする。

[0005]

【課題を解決するための手段】この発明では、時間、温 50 U)、プログラムメモリ(ROM)、データメモリ(R

度等のデータを入力すると共に、このデータに適した制御データを学習し、出力する制御データ発生手段と、この制御データ発生手段の制御データに基づいて機器の動作を制御する制御手段とを備え、制御データ発生手段に は前の制御データが他のデータと一緒によれされるよう

は前の制御データが他のデータと一緒に入力されるよう に構成している。 【0006】また、この発明では、バックプロバゲーシ

ョン法を用いたニューラルネットを有し、時間、温度等のデータを入力すると共に、このデータに適した制御データを学習し、出力する制御データ発生手段と、この制御データ発生手段の制御データに基づいて機器の動作を制御する制御手段とを備え、制御データ発生手段には前の制御データが他のデータと一緒に入力されるように構

成している。 【0007】

【作用】制御データ発生手段は時間、温度等のデータを入力しながら、このデータに適した制御データを学習し、出力する。そして、制御手段はこの制御データに基づいて機器の動作を制御する。制御データ発生手段には、前の制御データが他のデータと一緒に入力されため、時間、温度等のデータのみを入力するものに比べて制御データの収束が早くなり、機器の使用者の使い勝手にあった制御データが速やかに得られるようになる。特に、請求項2に記載のもののように、バックプロバゲーション法を用いたニューラルネットを有するものに最適である。

[8000]

【実施例】以下、この発明を、石油ファンヒータに適用 した実施例について図面を参照して説明する。

【0009】図5はこの発明を適用した石油ファンヒータ1を示すものであり、前面中央部に温風吹出口2、背面に空気吸込口(図示せず)を有する外装ケース3内にパーナ4と、温風ファン5、出し入れ自在の給油タンク6,7とが収納されている。また、外装ケース3の天面前部には操作パネル8が設けられている。

【0010】この操作パネル8には図6に示すように、運転スイッチ9と、おはようタイマースイッチ10と、おやすみタイマースイッチ11と、節約スイッチ12と、室温調節用のアップキー13及びダウンキー14と、タイマー時刻設定用のプラスキー15及びマイナスキー16と、現在時刻設定用のプラスキー17びマイナスキー18と、温度及び時刻表示用のデジタル表示器19とが設けられている。また、運転スイッチ9には1回目の押圧時にオンとなり、2回目の押圧時にオフとなる入切スイッチが使用され、他のスイッチやキーには押圧時にのみオンになるタクトスイッチ等が使用されている。

【0011】図2は石油ファンヒータの制御装置を示す ものである。図2において、20は中央処理装置(CP U)、プログラムメモリ(ROM)、データメモリ(R 3

AM)等を内蔵すると共に、時計機能、タイマー機能等 を有するマイクロコンピュータ(以下マイコンという) であり、マイコン20の入力側には上述したスイッチ、 キーの他に室温センサ21、パーナサーミスタ22、フ レームロッド23等が設けられている。また、マイコン 20の出力側には温風ファン5、パーナモータ24、点 火プラグ25、燃料ポンプ26、気化ヒータ27、表示 器19等が設けられている。

【0012】マイコン20は運転スイッチ9が投入され ると、プログラムメモリに記憶されたプログラムを実行 10 し、予め定めたシーケンスに基づいてパーナ4に燃焼を 開始させるとともに、温風ファン5を運転させる。ま た、温度設定用のアップキー13及びダウンキー14に よって設定された温度(例えば、10℃~30℃)のデ ータをデータメモリに記憶しており、この温度と室温セ ンサ21にて検出された室温との差温を求め、差温に応 じてパーナ4での燃焼量を調整する。また、おはようタ イマースイッチ10が押圧操作されると、暖房運転は一 旦停止された後、タイマー時刻設定用のプラスキー15 及びマイナスキー16によって予め設定され、データメ 20 モリに記憶されている時刻に再開する。また、おやすみ タイマースイッチ11が押圧操作されると、暖房運転は そのまま継続され、所定時間後に停止する。

【0013】運転スイッチ9の押圧操作とともに、節約 スイッチ12が押圧操作されると、マイコン20は節約 運転モードに入る。すなわち、マイコン20には図1に 示すように、節約運転モードにおける制御データ(節約 温度データ) TDを発生する制御データ発生手段28 と、制御データ発生手段28の制御データに基づいて節 約暖房運転を制御する節約運転制御手段29とが内蔵さ れている。

【0014】制御データ発生手段28は4つの入力層I 1ないしI4と、5つの中間層H1ないしH5と、出力 層Sと、教師データ発生手段30と、教師データ発生手 段30からの教師データと出力層Sの制御データとを比 較し、教師データと制御データとの誤差に応じて出力層 - 中間層間、並びに中間層-入力層間の結合係数を更新 させる誤差補正手段31とからなり、学習機能を有する ニューラルネット構成となっている。

【0015】入力層 I1には節約運転の設定温度 (例え 40 ば20℃) TSと節約運転の初期室温T0との温度差デ ータΔTを発する温度差信号発生手段32が接続され、 入力層 I 2 には節約運転の開始時から室温が節約運転の 設定温度TSになるまでの時間データt1を発する時間 データ発生手段33が接続されている。また、入力層Ⅰ 3には前回の節約運転時の温度設定用のアップキー13 及びダウンキー14の操作回数から定まる使用者の満足

度データNを発する満足度データ発生手段34が接続さ れている。この満足度データNは前回の節約運転中の満 足度を示す値であり、初期値が0で、温度設定用のアッ プキー13を1回押す毎に1が減算され、ダウンキー1 4を1回押す毎に1が加算され、温度設定用のアップキ ー13及びダウンキー14を1度も操作しない場合には

0となる。また、入力層 14には制御データ発生手段の 前回の制御データTD を発する前回データ発生手段3 5が接続されている。

【0016】このようにして入力層 [1ないし [4に入 力されたデータは結合係数によって調整された後、中間 層H1ないしH5に伝達される。中間層H1ないしH5 では入力層 I 1 ないし I 4 からの入力の和が求められ、 これらの入力の和に基づいて出力が演算(例えばシグモ ンド関数) される。中間層H1ないしH5の出力は結合 係数によって調整された後、出力層Sに伝達される。出 力層Sでは全ての入力の総和が求められ、これらの入力 の総和に基づいて出力が演算(例えばシグモンド関数) され、新たな制御データ(節約温度データ)TDとして 出力される。

【0017】上述した制御データ発生手段28の学習に は工場で行われるものと、現場で行われるものとがあ る。工場学習とはマイコン20に上述した温度差データ ΔT、時間データt1、満足度データN、前回制御デー タTD´と、これに好ましい制御データ(教師データ) とを繰返し入力し、各データに適した制御データTDを 発生させるものである。一方、現場学習とは、実際の使 用に基づいた各データを入力し、マイコン20内で理想 的な教師データを求め、実際の使用状況に合わせた学習 を行わせるものであり、工場学習のみを行わせたり、工 場学習と現場学習の両方を行わせても良い。

【0018】表1は、上述した制御データ発生手段28 の学習例を示すものである。例えば、②の学習例では、 ①のものに比べて温度差データATが2℃大きくなり、 前回よりも相対的に寒くなったと考えられるので、制御 データTDが2.5℃から1.75℃へと小さくなる。 ③の学習例では、室温が設定温度TSになるまでに要し た時間データ t 1が②の場合より 2 5分短くなり、相対 的に暖かくなったと考えられるので、制御データTDが 1. 75℃から2. 15℃へと大きくなる。④の学習例 では、③に比べて満足度データが0から+1へと大きく なり、前回の節約運転で使用者が暑いと感じたと考えら れるので、制御データTDが2. 15℃から2. 85℃ へと大きくなる。

[0019]

【表1】

5

5							6
		4 T	t1	N	To'	ΤD	
	①	16	45	0	25	2.5	
	2	18	55	-2	2.5	1.75	
I	3	15	30	0	1.75	2.15	
	4	13	15	+1	2.15	2.85	
	⑤	11	10	+2	2.85	3.6	
	!	1		1	I t	•	
	(:	-	;	:	;	

【0020】何れの学習例でも、他のデータと一緒に前 回の制御データTD「が制御データ発生手段28に入力 されるので、制御データ発生手段28では使用者の生活 パターンに合うように学習し、制御データ(節約温度デ ータ) TDを出力する。すなわち、制御データ発生手段 28に前回の制御データTD を他のデータと一緒に繰 り返し入力することによって、制御データTDは使用者 の生活パターンに合った理想の値に速やかに収束される 20 ことになる。

【0021】図3及び図4は、節約運転の具体例を示す ものである。マイコン20は節約運転モードに入ると、 設定温度TSと初期室温T0との温度差を求める。ま た、室温が設定温度TSになるまでに要した時間 t 1を 求める。これらのデータΔT及びt1は暖房負荷を推定 する上で重要な要素になるものである。そして、室温が 設定温度TSに到達したとき、これらのデータムT及び t 1 と前回の満足度データN及び制御データTD が制 御データ発生手段28に入力され、新たな制御データT Dが出力される。節約運転制御手段29は、室温が設定 温度TSに到達すると、室温を所定時間(t2)設定温 度TSに維持した後、制御データに見合った所定時間 (t3) の間に室温をTSから(TS-TD)まで徐々 に低下させる節約暖房運転を行う。

【0022】本実施例によれば、制御データ発生手段2 8に学習させる際、暖房負荷に関する温度差データ ΔT 及び時間データ t 1、並びに前回の満足度データNと一 緒に、前回の制御データ(節約温度データ)TD´を入 カしたので、暖房負荷や使用者の満足度(快適感)に合 40 った学習が行われるばかりでなく、使用者の生活パター ンに合った学習をが行われることになり、制御データ (節約温度データ) TDを速やかに理想的な値に収束さ せ、快適で、経済的な節約暖房運転を実現することがで きる。

【0023】尚、上述した実施例では、制御データ発生 手段28に制御温度データとして節約運転時の節約温度

データを発生させたが、節約運転時の設定温温TSや室 温保持時間 t 2 などの種々の制御データを発生させても 良い。また、この発明は上述した石油ファンヒータ等の 温風暖房機の他に、空気調和機のように、制御データに 基づいて動作を制御する機器の制御装置として適用可能 である。

[0024]

【発明の効果】この発明は以上説明したように、学習機 能を有する制御データ発生手段の制御データを用いて機 器の動作を制御するようにしたものにおいて、制御デー 夕発生手段には前の制御データが他のデータと一緒に入 力されるようにしたので、制御データをできるだけ速や かに使用者の生活パターンにあった理想の値に収束さ せ、使用者の使い勝手を向上することができるものであ り、特に、請求項2に記載のもののように、バックプロ パゲーション法を用いたニューラルネットを有するもの に適している。

【図面の簡単な説明】

【図1】制御データ発生手段及び制御手段を兼ねるマイ クロコンピュータの内部構成説明図である。

【図2】この発明の一実施例の制御装置の基本構成を示 すプロック図である。

【図3】制御装置の動作説明用のフローチャートであ

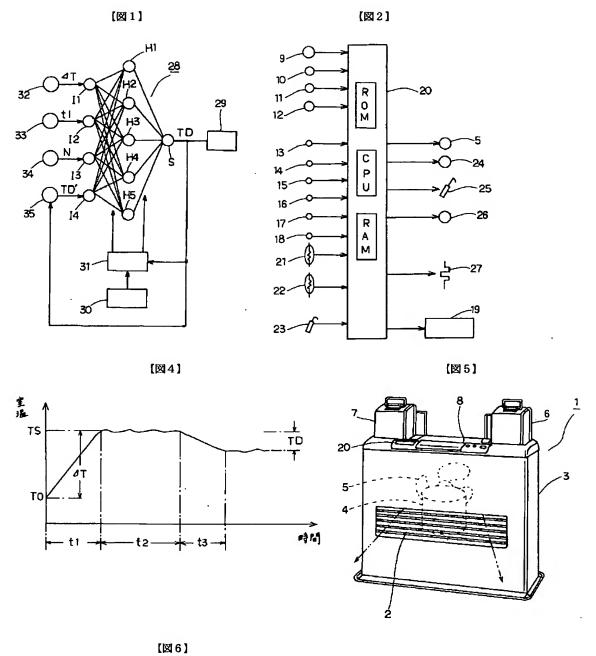
【図4】制御装置の動作特性説明図である。

【図5】この発明を適用した石油ファンヒータの斜視図

【図6】石油ファンヒータの操作パネルの平面図であ る。

【符号の説明】

- 1 石油ファンヒータ(機器)
- 20 マイクロコンピュータ
- 28 制御データ発生手段
- 29 節約運転制御手段(制御手段)
- 前回データ発生手段 3 5



[図3] 節約運転 △T 検出 NO 室温はTS YES 七一を求める ΔT, t1, N, ΤΟ から TDを求める 室温もTSに 維持する NO t2 経過 YES 室温を TS から (TS - TD)へ 繰2に値下させる

フロントページの続き

(72)発明者 岡田 雅文 大阪府守口市京阪本通2丁目18番地 三洋 電機株式会社内